

تحلیل و استخراج روابط عرض پالس بهینه برای سیگنال تحریک حسگرهای رزوناتوری موج صوتی سطحی مورد استفاده در اینترنت اشیاء

محمد خوش اخلاق^۱، ناصر معصومی^۲، محمود محمد طاهری^{۳*}

*نویسنده مسئول، دریافت: ۱۴۰۱/۰۹/۲۳، بازنگری: ۱۴۰۰/۱۲/۲۸، پذیرش: ۱۴۰۱/۰۱/۲۰

^۱ دکتری برق، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشکدگان فنی، دانشگاه تهران، تهران، ایران

^۲ استاد، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشکدگان فنی، دانشگاه تهران، تهران، ایران

^۳ دانشیار، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشکدگان فنی، دانشگاه تهران، تهران، ایران

چکیده

نقطه‌ی ارتباط اشیا در اینترنت اشیا با محیط بیرون مربوط به لایه‌ی ادارک، حسگرهای نقش مرکزی و اصلی را بر عهده دارند. در این بین، حسگرهای رزوناتوری موج صوتی سطحی (SAWR) یکی از مهمترین حسگرهای غیرفعال بیسیم هستند که جایگاه ویژه‌ای در بین انواع حسگرهای دارند. اصل اساسی در اندازه‌گیری با استفاده از این حسگرها آشکارسازی فرکانس تشید رزوناتور می‌باشد. از آنجائی که این حسگرها غیرفعال هستند باید آنها را با پالس‌های تحریک‌کننده تغذیه کرد. این در حالی است که توان سیگنال پاسخ حسگر و همچنین نسبت سیگنال به نویز آن به شدت وابسته به مقدار انرژی ذخیره شده در حالت تحریک می‌باشد. در نتیجه، دانستن پروسه‌ی فرآیند ذخیره‌ی انرژی در خلال حالت تحریک این حسگرها کمک بزرگی به طراحان قسمت بازخوان این حسگرها می‌کند تا بهتر بتوانند پارامترهای مورد نیاز را طراحی کنند. در این مقاله، با استفاده از تحلیل جامع و با جزئیات کامل حوزه‌ی زمان، معادله‌ی پیچیده‌ای برای انرژی ذخیره شده در خلال حالت تحریک به دست می‌آید. اگر چه معادله بدهست آمده دقیق است، اما به علت پیچیدگی و همچنین واستگی ابهام‌آمیز آن به پارامترهای فیزیکی حسگر و مشخصات سیگنال بازخوان، لازم است این معادله ساده شود تا اشراف کاملی به فرآیند ذخیره‌ی انرژی داشته باشیم. با استفاده از تکنیک‌های ریاضی و تقریبات منطقی، یک رابطه‌ی اساسی و سرراست به نام «معادله‌ی بن‌سا» برای انرژی ذخیره شده و عرض پالس بهینه برای سیگنال تحریک در این مقاله به دست می‌آید. معادله‌ی بن‌سا به صورت آشکاری اثرات مهمترین پارامترهای تأثیرگذار روی انرژی ذخیره شده در خلال حالت تحریک را نشان می‌دهد. بر طبق این معادله، اثرات مشخصات سیگنال بازخوان شامل فرکانس حامل، عرض و دامنه‌ی پالس به طور صریح تعیین می‌شوند. همچنین اثرات پارامترهای فیزیکی حسگر روی انرژی ذخیره شده به طور واضح قابل شناسایی می‌شوند. نتایج شبیه‌سازی و اندازه‌گیری در این مقاله نشان‌دهنده درستی معادله‌ی بدهست آمده است.

کلمات کلیدی: اینترنت اشیا، رزوناتور موج صوتی سطحی، حسگر، سیگنال بازخوان، انرژی ذخیره شده، فرکانس رزونانس

می‌باشد که شامل چندین تکنولوژی می‌شود. نمایش‌های مختلفی از پشتیهای فناوری اینترنت اشیا وجود دارد، مانند مدل مرجع اینترنت اشیا که توسعه سیسکو^۲ ارائه شده است [۲]. به طور کلی، این مدل از چندین لایه تشکیل شده است که اغلب توسط یک مدل چهار لایه مانند آنچه در شکل ۱ نشان داده شده، ارائه می‌شود. لایه‌ی ادارک، لایه‌ی مربوط به اشیاست، دستگاه‌هایی که مجهز به حسگرها و یا محرک‌ها، پردازنده‌ها و مازول‌های ارتباطی است.

لایه‌ی شبکه یا اتصال، مجموعه‌ای از استانداردهای ارتباطی و فناوری‌های موجود برای اتصال دستگاه‌های اینترنت اشیا به فضای ابری را نشان می‌دهد که توانمندی انتقال داده‌های تولید شده توسط حسگرها به سیستم‌های خاص پردازش اطلاعات،

۱. مقدمه
در سالیان اخیر، اینترنت اشیا جذابیت‌های زیادی یافته است. عوامل مختلفی مشوق استفاده از اینترنت اشیا توسط افراد بوده‌اند که بخشی از این عوامل به دلیل قابلیت صرفه‌جویی در هزینه‌ها و بخشی دیگر نیز به دلیل آرامشی است که به علت نظرات از راه دور بر اشیا و کنترل و استفاده از آنها بدون نیاز به قرار داشتن در محل اشیا ایجاد می‌شود. ایده‌ی اینترنت اشیا به طور گسترده به کوین اشتنون^۱ در اوخر دهه‌ی ۱۹۹۰ نسبت داده می‌شود [۱]. بر همین اساس می‌توان اینترنت اشیا را به فناوری تعییه شده در یک دستگاه که به یک شبکه متصل می‌شود و از طریق آن اطلاعات را ارسال می‌کند تعریف کرد. این اتصال عموماً به صورت بی‌سیم

یکی از پارامترهای مهم در حسگرهای SAWR تفکیک‌پذیری است که عدمتار ارتباط زیادی به نسبت سیگنال به نویز سیگنال پاسخ دارد [۱۳]. این در حالی است که توان سیگنال پاسخ حسگر تابع مستقیم انرژی ذخیره شده در نقطه‌ای است که سیگنال تحریک خاموش می‌شود. بنابراین این مهم است که در زمان تحریک حسگر، بیشترین انرژی در حسگر ذخیره شود.

دو روش اصلی در فرآیند انرژی‌دهی حسگر SAWR وجود دارد. در روش حوزه‌ی فرکانس، سعی می‌شود که همپوشانی بین پالس تحریک‌کننده و پهنهای باند حسگر حداکثر شود. برای مثال در [۱۴]، برای پوشش‌دهی پهنه‌ی باند حسگر، عرض پالس با رابطه‌ی زیر بیان شده است.

$$T_{on} \leq \frac{1}{2B_{sen}} \quad (1)$$

که عرض پالس تحریک‌کننده و B_{sen} پهنه‌ی باند حسگر است. در مقابل این روش، در روش حوزه‌ی زمان، با در نظر گرفتن رفتار نمایی ذخیره شدن انرژی در حسگر [۱۵]، طول پالس تحریک را بر اساس زمان لازم برای ذخیره‌سازی انرژی در حسگر، در نظر می‌گیرند. به عنوان مثال در [۱۶]، نشان داده شده که برای هرچه بیشتر ذخیره شدن انرژی در نزدیکی فرکانس تشديد، مدت تحریک باید به اندازه‌ی ثابت زمانی رزوناتور (۲) طول بکشد. در [۱۷]، عرض پالس به اندازه‌ی ۲/۵ ۲/۵ انتخاب شده تا حسگر به اندازه‌ی ٪۹۰ حالت پایدارش شارژ شود در حالی که در [۱۸] عرض پالس به اندازه‌ی ۲ انتخاب شده تا اجازه دهد که رزوناتور به اندازه‌ی ٪۶۳ حالت پایدارش شارژ شود. این در حالی است که در [۱۹]، عرض پالس به اندازه‌ی ۵/۲ انتخاب شده است.

از آنچه در بالا ارائه شد می‌توان نتیجه گرفت که رفتار روشی در مکانیزم انرژی ذخیره شده در حسگر SAWR وجود ندارد و حتی در برخی موارد برداشت‌های متناقض در این ارتباط بوجود می‌آید. بر اساس این ابهام در رفتار ذخیره شدن انرژی در رزوناتور، در این مقاله، ابتدا سعی شده یک دید شفافی در فرآیند ذخیره‌ی انرژی در حالت تحریک ارائه شود که بخشی از این فرآیند در [۲۰] توضیح داده شده است. در قدم دوم، به یک معادله‌ی ساده شده و کاربردی برای نشان دادن رابطه‌ی بین پالس تحریک‌کننده و مشخصات حسگر SAWR در حالت ذخیره‌ی انرژی خواهیم رسید. برای رسیدن به این هدف، یک مدار معادل کلی از حسگر، آتن آن و شبکه‌ی تطبیق انتخاب شده است که با همه‌ی حسگرهای SAWR به صورت کلی سازگار می‌باشد. با استفاده از این مدار معادل، در بخش ۲ یک آنالیز کامل حوزه‌ی زمان از رفتار ذخیره‌ی انرژی در حالت تحریک انجام می‌شود. از آنجایی که چندین پارامتر در این آنالیز مورد استفاده قرار می‌گیرند، یک معادله‌ی پیچیده برای انرژی ذخیره شده بدست می‌آید. اگرچه معادله‌ی بدست آمده دقیق است، ولی اثر هر پارامتر روی انرژی ذخیره شده به طور کامل روش نیست.

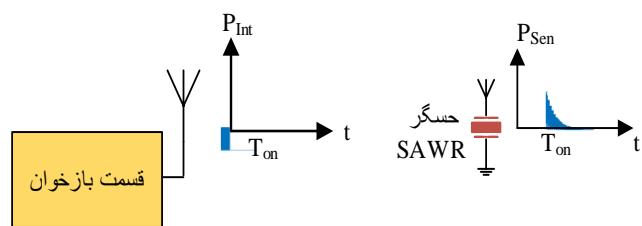
از طرف دیگر، علاوه بر پارامترهای سیگنال بازخوان، معادله‌ی بدست آمده به پارامترهای مدل‌های معادل مداری حسگر بستگی دارد. به علت اینکه مقادیر مدارهای معادل از یک حسگر به حسگر دیگر متفاوت است، این معادله به صورت جامع و کاربردی قابل استفاده نیست. با استفاده از تردستی‌های ریاضی و تقریب‌های قابل قبول، یک معادله‌ی پایه‌ای و سرراست که آن را «معادله‌ی بن‌سا» می‌نامیم. جهت تحلیل و استخراج رابطه‌ی مورد نظر برای محاسبه عرض پالس بهینه سیگنال بازخوان و پارامترهای حسگر SAWR در بخش ۳ بدست می‌آید. در بخش ۴، تعدادی شبیه‌سازی برای نشان دادن صحت معادله بدست آمده، ارائه می‌شود. در بخش ۵، روابط ریاضی و نتایج شبیه‌سازی با استفاده از اندازه‌گیری‌های آزمایشگاهی، راستی آزمایش شده است. سرانجام نتیجه‌گیری در بخش ۶ این مقاله ارائه می‌شود.



شکل ۱- معماری عمومی اینترنت اشیا

با برعکس، انتقال دستورات، به روزرسانی‌ها یا اطلاعات درخواست شده به دستگاه را ایجاد می‌کند. لایه‌ی میان‌افزار شامل نرم‌افزاری است که در بستر داخلی و اختصاصی یا روی سرورهای ثالث اجرا می‌شود که داده‌های دستگاه را پردازش، ذخیره و مدیریت می‌کند و ممکن است اقدامات خود کار را بر اساس نتایج داده‌های پردازش شده انجام دهد. ارائه خدمات توسط کاربردهای اینترنت اشیا، لایه‌ی چهارم را تشکیل می‌دهد. در نهایت، در میان تمام لایه‌ها، امنیت باید به صورت عمودی یکپارچه شود [۳].

در این بین، وجود حسگرهای داراک به مثابه حواس اشیا می‌باشد که در صورت عدم طراحی درست، عملنا نمی‌توان از قابلیت‌های اینترنت اشیا استفاده نمود. حسگرهای مورد استفاده در لایه‌ی ادارک دارای انواع گوناگون می‌باشند که شامل حسگرهای فعال و غیرفعال، حسگرهای بی‌سیم یا سیمی، و حسگرهای کمیت‌های فیزیکی و یا شیمیایی می‌باشد. بر این اساس، وجود حسگرهایی که بتوانند از خود انواعی از قابلیت‌ها را نشان دهند، از اهمیت ویژه‌ای برخوردار است. حسگرهای رزوناتوری موج صوتی سطحی (SAWR) برای اندازه‌گیری تعداد متنوعی از کمیت‌های فیزیکی و شیمیایی مثل رطوبت [۴]، درجه‌ی حرارت [۵]، تنیش [۶]، گاز شیمیایی [۷] و کشش [۸] مورد استفاده قرار می‌گیرند. مزیت‌های کلی این حسگرها آنها را برای سیستم‌های اندازه‌گیری در محیط‌های ناهنجار در حوزه‌ی صنعت، پژوهشی، و کیهانی در دهه‌ی اخیر [۹] مورد توجه قرار داده است. در یک حسگر رزوناتوری موج صوتی سطحی، اندازه‌گیری کمیت مورد اندازه‌گیری ارتباط مستقیم با فرکانس تشديد رزوناتور حسگر دارد [۱۰]. بنابراین تعیین فرکانس تشديد حسگر، هدف قسمت بازخوانی حسگر می‌باشد. حسگر موج صوتی سطحی از خودش منبع انرژی ندارد، و به همین دليل واحد بازخوان، یک سیگنال تحریک‌یک به حسگر می‌فرستد. در پاسخ، حسگر یک موج کوتاه میرای سینوسی به واحد بازخوان باز ارسال می‌کند [۱۱]. این فرآیند در شکل ۲ نشان داده شده است.



شکل ۲- نمای گرافیکی یک سیستم بازخوان حسگر

با انجام پردازش‌هایی روی سیگنال پاسخ حسگر، مانند تبدیل فوریه که الگوریتمی است که بیشتر اوقات برای تعیین فرکانس تشديد به کار می‌رود [۱۲]، فرکانس رزونانس به دست می‌آید.

در شکل ۵، سیگنال $v_{oc}(t)$ را می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$v_{oc}(t) = A_0 \cos \omega_s t \times (u(t) - u(t - T_{on})) \quad (3)$$

که A_0 دامنه‌ی سیگنال ولتاژ است که تابع توان سیگنال بازخوان، تلف مسیر و بهره‌های آنتن حسگر و واحد بازخوان می‌باشد. بر این اساس، انرژی ذخیره شده در

شکل ۵ را می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$E_{stored}(t) = \frac{1}{2} C_{eq} V_{ceq}^2 + \frac{1}{2} L_{eq} i_{ch}^2 \quad (4)$$

همچنین برای $t \leq T_{on}$ ، در مدار شکل ۵، بر اساس KVL می‌توان معادله‌ی زیر را نوشت:

$$L_{eq} \frac{di_{ch}}{dt} + R_{eq} i_{ch} + \frac{1}{C_{eq}} \int i_{ch} dt = v_{oc}(t) \quad (5)$$

بنابراین i_{ch} برای $0 \leq t \leq T_{on}$ به صورت زیر به دست می‌آید:

$$i_{ch}(t) = e^{-\alpha t} (A \sin \omega_R t + B \cos \omega_R t) + (C \sin \omega_s t + D \cos \omega_s t) \quad (6)$$

که ω_R و α به صورت زیر می‌باشند:

$$\omega_R = \sqrt{\frac{1}{L_{eq} C_{eq}} - \frac{R_{eq}^2}{4L_{eq}^2}} \approx \sqrt{\frac{1}{L_{eq} C_{eq}}} \cdot \alpha = \frac{R_{eq}}{2L_{eq}} \quad (7)$$

همانطور که در [۲۰]، بیان کردۀایم، رابطه‌ی (۶) به صورت رابطه‌ی (۸) بدست می‌آید:

$$E_{stored}(t) = \frac{1}{2} C_{eq} (e^{-\alpha t} (A_v \sin \omega_R t + B_v \cos \omega_R t) + (C_v \sin \omega_s t + D_v \cos \omega_s t))^2 + \frac{1}{2} L_{eq} (e^{-\alpha t} (A \sin \omega_R t + B \cos \omega_R t) + (C \sin \omega_s t + D \cos \omega_s t))^2 \quad (8)$$

در رابطه‌ی (۸)، ضرایب معادله به صورت زیر حساب می‌شوند [۲۰]:

$$A = \frac{A_0}{2\omega_R L_{eq}} \times \frac{2\omega_R^2 (\omega_R^2 - \omega_s^2) + (2\alpha \omega_s)^2}{(\omega_R^2 - \omega_s^2) + (2\alpha \omega_s)^2} \quad (9)$$

$$B = \frac{-A_0 \omega_s}{L_{eq}} \times \frac{2\alpha \omega_s}{(\omega_R^2 - \omega_s^2) + (2\alpha \omega_s)^2} \quad (10)$$

$$C = \frac{-A_0 \omega_s}{L_{eq}} \times \frac{(\omega_R^2 - \omega_s^2)^2}{(\omega_R^2 - \omega_s^2) + (2\alpha \omega_s)^2} \quad (11)$$

$$D = \frac{A_0 \omega_s}{L_{eq}} \times \frac{2\alpha \omega_s}{(\omega_R^2 - \omega_s^2) + (2\alpha \omega_s)^2} \quad (12)$$

$$A_v = \frac{1}{C_{eq}} \left(B - \frac{A\alpha}{\omega_R} \right) \left(\frac{\omega_R}{\omega_R^2 + \alpha^2} \right) \quad (13)$$

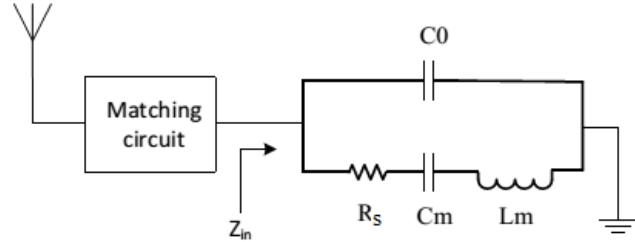
$$B_v = \frac{-1}{C_{eq}} \left(A + \frac{B\alpha}{\omega_R} \right) \left(\frac{\omega_R}{\omega_R^2 + \alpha^2} \right) \quad (14)$$

$$C_v = \frac{D}{\omega_s C_{eq}} \quad (15)$$

$$D_v = \frac{-C}{\omega_s C_{eq}} \quad (16)$$

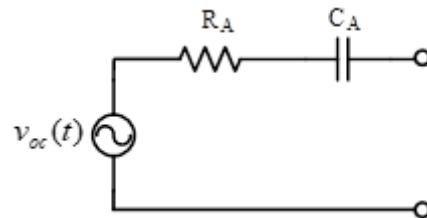
۲. استخراج معادله انرژی ذخیره شده

همانطور که در [۲۰] بیان کردیم، استخراج رابطه‌ی انرژی ذخیره شده در حسگر SAWR، با استفاده از مدار نشان داده شده در شکل ۳، که مربوط به مدل روزناتور SAW همراه با آنتن و شبکه تطبیق آن است [۲۱] صورت می‌گیرد. در این شکل C_0 ، C_m و R_s عناصر مربوط به تغییرات حرکتی حسگر و C_0 خازن موازی استاتیک مدل است.



شکل ۳- مدل BVD روزناتور SAW [۲۱] همراه با آنتن و شبکه‌ی تطبیق

سیگنال بازخوان یک سیگنال سینوسی پالسی است که فرکانس حامل آن در پهنه‌ای باند حسگر می‌باشد [۲۲]. از طرف دیگر، در نزدیک فرکانس رزونانس، عناصر L_m و R_s غالب هستند. بنابراین در ادامه‌ی بحث، اثر خازن استاتیک در نظر گرفته نمی‌شود [۲۱]. حسگرهای غیرفعال معمولاً از آنتن کوچک استفاده می‌کنند [۱۴]. همچنین آنتن‌های دوقطبی نیز به طور گسترده‌ای در حسگرهای SAWR مورد استفاده قرار می‌گیرند [۲۳]. بنابراین آنتن حسگر را می‌توان به صورت شکل ۴ با مدار معادل تونن مدل کرد [۲۴].

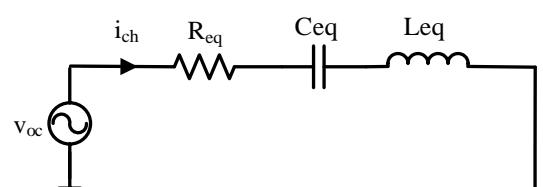


شکل ۴- مدار معادل تونن یک آنتن دو قطبی کوچک [۲۴]

برای شکل ۴، می‌توان نوشت:

$$v_{oc}(t) = h_{ef} E_0(t) \quad (2)$$

که طول h_{ef} موثر آنتن است که تقریباً در پهنه‌ای باند باریک سیگنال بازخوان ثابت است. همچنین (t) میدان الکتریکی تابشی سیگنال بازخوان می‌باشد. بر مبنای ساختار معادل آنتن حسگر، یک شبکه‌ی تطبیق باید به کار گرفته شود تا حسگر را به آنتن تطبیق امپدانس دهد. در ساده‌ترین شکل، شبکه‌ی تطبیق می‌تواند یک سلف باشد [۲۵] تا اثر خازنی آنتن را در فرکانس رزونانس حذف کند. بر اساس ساده‌سازی توضیح داده شده در [۲۰]، می‌توان از مدار معادل شکل ۵ به عنوان حسگر همراه با آنتن و مدار تطبیق استفاده کرد.



شکل ۵- مدار معادل کامل حسگر همراه با آنتن و مدار تطبیقش [۲۰]

۳. به دست آوردن یک رابطه پایه برای T_{on_max}

با بازنویسی $f(t,r)$ ، می‌توان نوشت:

$$f(t,r) = e^{-\alpha t}(e^{-\alpha t} - 2e^{-\alpha t} \cos rt) + 1 \quad (25)$$

با توجه به (۲۵) می‌توان نوشت:

$$f(t,r) < 1 \quad rt \leq \frac{\pi}{2} - \varphi_1 \quad (26)$$

$$f(t,r) > 1 \quad \frac{\pi}{2} - \varphi_1 < rt \leq \frac{3\pi}{2} + \varphi_2 \quad (27)$$

$$f(t,r) < 1 \quad \frac{3\pi}{2} + \varphi_2 < rt \leq 2\pi \quad (28)$$

$$\text{که } \varphi_1 \text{ و } \varphi_2 \text{ دو زاویه‌ی نامعلوم هستند که دارای شرایط زیر می‌باشند:} \\ 0 < \varphi_2 < \varphi_1 \leq \frac{\pi}{6} \quad (29)$$

به شرط اینکه:

$$e^{-\alpha t} > 2 \cos rt \quad (30)$$

حال می‌توان نوشت:

$$f(r,t) > f\left(r,t + \frac{2\pi}{r\alpha}\right) \quad (31)$$

از طرفی داریم:

$$f\left(r, \frac{\pi - \varphi_1}{r\alpha} < t < \frac{\pi}{r\alpha}\right) > f\left(r, \frac{\frac{3\pi}{2} + \varphi_2}{r\alpha} > t > \frac{\pi}{r\alpha}\right) \quad (32)$$

بنابراین با توجه به روابط (۲۵) تا (۳۲) ، حداکثر مقدار $f(t,r)$ در فاصله‌ی $\frac{\pi}{2} - \varphi_1 < r\alpha T_{on_max} < \pi$ زیر به دست می‌آید:

$$T_{on_max} \approx \frac{3\pi}{4r\alpha} \quad (34)$$

بنابراین، با استفاده از رابطه (۱۹)، T_{on_max} به صورت زیر تقریب زده خواهد شد:

$$T_{on_max} \approx \frac{3\pi}{4r\alpha} = \frac{3}{8\Delta f} = \frac{3}{8CFD} \quad (35)$$

در رابطه (۳۵)، CFD بیانگر اختلاف فرکانس رزونانس حسگر از فرکانس سیگنال بازخوان است. رابطه‌ی به دست آمده در (۳۵) را خیلی راحت می‌توان به کار برد. همان‌طور که دیده می‌شود، در این رابطه، T_{on_max} تنها تابع CFD است و برای محاسبه‌ی آن نیازی به دانستن هچکدام از پارامترهای فیزیکی حسگر و شبکه‌ی تطبیق نیست. لازم به ذکر است که رابطه‌ی اصلی انرژی ذخیره شده که در (۸) داده شده، وابسته به پارامترهای زیادی است و بر طبق آن رابطه، مقدار دقیق T_{on_max} تابع خیلی از پارامترهای فیزیکی حسگر می‌باشد. این در حالی است که بر اساس رابطه‌ای که در (۳۵) به درستی برای T_{on_max} تقریب زده شده، مهمترین پارامتر برای تعیین T_{on_max} ، فاصله‌ی فرکانس رزونانس حسگر از فرکانس سیگنال بازخوانی است که پارامتر غالب نسبت به سایر پارامترها می‌باشد. در بخش ۵، دقت رابطه‌ی به دست آمده برای انرژی ذخیره شده و عرض پالس بهینه به وسیله شبیه‌سازی کامپیوتری بررسی می‌شود.

همانطوری که از معادله (۸) دیده می‌شود معادله‌ی انرژی ذخیره شده بسیار پیچیده و تابع پارامترهای زیادی می‌باشد. اگر چه این معادله یک معادله‌ی جامع برای انرژی ذخیره شده می‌باشد ولی به شکل فعلی قابل استفاده نیست. همانطور که در [۲۰] بیان شده، ω_R و ω_S با هم برابر نیستند ولی خیلی به هم نزدیک هستند. در نتیجه ω_S را می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$\omega_S = \omega_0 \pm \Delta\omega \quad (17)$$

اگر کل تغییرات ممکن برای ω_R برابر $\omega_0 \pm \Delta\omega$ باشد، حداکثر مقدار $\Delta\omega$ برابر است با:

$$\Delta\omega_{max} = \omega_0 \quad (18)$$

واحد $\Delta\omega$ و α را دیان بر ثانیه می‌باشد. برای ساده‌سازی مفید است که $\Delta\omega$ به صورت تابع اسکالار α نوشته شود. بنابراین $\Delta\omega$ به صورت زیر نوشته می‌شود:

$$\Delta\omega = r\alpha \quad (19)$$

به طوری که :

$$\frac{\alpha}{\omega_R} \leq r \leq \frac{\omega_0}{\alpha} \quad (20)$$

بر طبق معادلات (۱۹) و (۲۰) پارامتر r این اجازه را می‌دهد تا کل پهنهای باند از صفر تا ω_0 را پوشش دهد. با استفاده از روابط گسترده‌ی ریاضی که در [۲۰] به طور مبسوط بیان شده است، رابطه‌ی (۸) را می‌توان با تقریب خوبی، مطابق با روابط (۲۱) تا (۲۳) نوشت:

$$E_{stored} = A(r)f(t,r) \quad (21)$$

که E و $A(r)$ و $f(t,r)$ برابرند با:

$$A(r) = \frac{L_{eq}A_0^2}{2R_{eq}^2(1+r^2)} \quad (22)$$

$$f(t,r) = e^{-2\alpha t} - 2e^{-2\alpha t} \cos rt + 1 \quad (23)$$

همانطور که دیده می‌شود معادله (۲۱) به مرتب از معادله (۸) ساده‌تر است. بر طبق معادله (۲۱)، $f(t,r)$ تنها قسمت متغیر با زمان معادله ساده‌ی شده انرژی ذخیره شده می‌باشد و کاملاً مستقل از C_{eq} و L_{eq} است. بنابراین رابطه‌ی کلی انرژی ذخیره شده مستقل از C_{eq} و L_{eq} می‌باشد. اگر معادلات (۲۱) تا (۲۳) را در نظر بگیریم چند نتیجه‌ی مفید می‌توانیم بدست آوریم. بر اساس معادله (۲۲)، اولاً مشاهده می‌شود که مقدار انرژی ذخیره شده نسبت عکس با مربع فرکانس رزونانس حسگر با فرکانس سیگنال بازخوان یا حامل دارد. بنابراین اگر چه فرکانس رزونانس حسگر ناشناخته است اما فرکانس حامل باید حتی الامکان نزدیک فرکانس رزونانس حسگر انتخاب شود. ثانیاً مشاهده می‌شود که مقدار انرژی ذخیره شده رابطه‌ی مستقیم با L_{eq} و نسبت عکس با مربع R_{eq} دارد.

بنابراین با توجه به این موضوع در ساخت حسگر می‌توان قابلیت ذخیره کردن انرژی در حسگر را بهبود بخشد. سومین نکته‌ای که می‌شود از معادلات (۲۱) تا (۲۳) نتیجه گرفت اثر عرض پالس در انرژی ذخیره شده است. همانطوری که از معادله (۲۳) مشاهده می‌شود، $f(t,r)$ تابعی از α و t می‌باشد. بنابراین برای حداکثر کردن $f(t,r)$ باید داشته باشیم:

$$\frac{df(t,r)}{dt} = 0 \rightarrow t = T_{on_max} \quad (24)$$

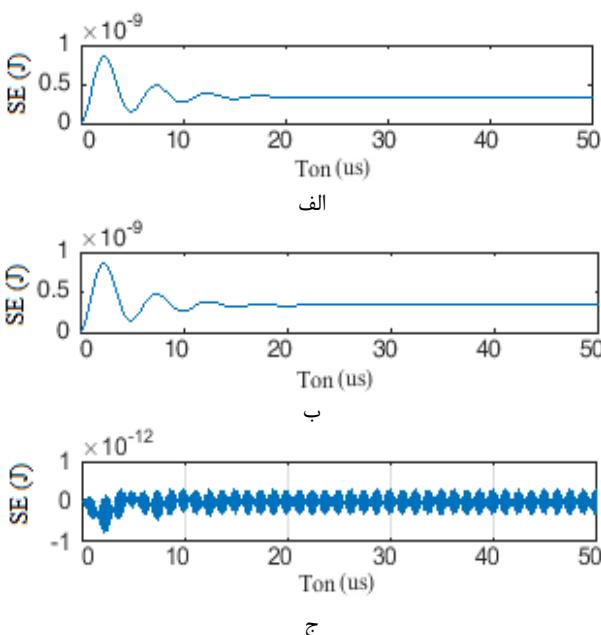
که T_{on_max} عرض پالسی است که انرژی ذخیره شده را حداکثر می‌کند. بر طبق روابط (۲۳) و (۲۴)، T_{on_max} تابع r و α می‌باشد. اگر چه T_{on_max} را می‌توان از معادله (۲۴) به دست آورد ولی با توجه به معادله (۲۳)، هیچ فرم بسته‌ای برای عرض پالس T_{on_max} وجود ندارد. در بخش ۴، با استفاده از چند فوت و فن ریاضی و تقریب‌های منطقی، یک معادله‌ی پایه و سرراست برای T_{on_max} به دست می‌آید.

۴. نتایج شبیه‌سازی

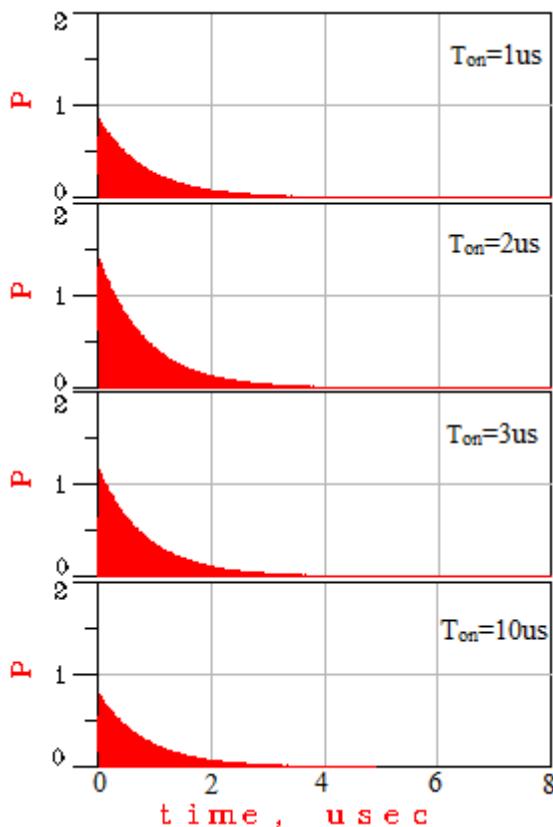
برای تحقیق در دقت معادله‌ی بددست آمده برای انرژی ذخیره شده در بخش قبل، پارامترهای یک حسگر SAWR برای شبیه‌سازی مورد استفاده قرار گرفته است. مطابق با [۲۶]، مقادیر عناصر مدار جهت شبیه‌سازی با MATLAB، در باند ISM 433MHz در جدول ۱ نشان داده شده است.

جدول ۱- مقادیر عناصر مدار معادل حسگر برای شبیه‌سازی

Circuit element	Value
C_{eq}	0.59 fF
L_{eq}	228 uH
R_{eq}	100 Ω



شکل ۷- انرژی ذخیره شده شبیه‌سازی شده با استفاده از رابطه‌ی (۸) برای (a) CFD = 200kHz، (b) CFD = 200kH، (c)- اختلاف دو حالت (a) و (b).



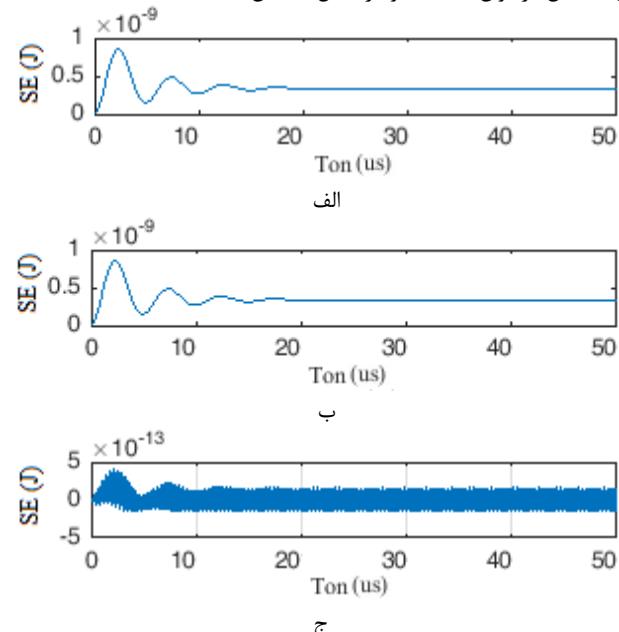
شکل ۸- توان در دسترس سیگنال پاسخ حسگر در سر آنتن در لحظه‌ی بعد از خاموش کردن پالس بازخوان برای CFD=200kHz برای عرض های مختلف پالس بازخوان

در این شبیه‌سازی، مدار معادل شکل ۳ با $L_m=84.12\text{uH}$ ، $C_m=134.59\text{fF}$ و $C_0=5\text{pF}$ مورد استفاده قرار گرفته است. همچنین در این شبیه‌سازی، به علت خازن نسبتاً بزرگ آنتن، مقادیر C_{eq} و L_{eq} به ترتیب برای C_m و L_m می‌باشند. همان‌طور که دیده می‌شود اگر Ton حدود ۲ میکروثانیه باشد، توان سیگنال پاسخ حسگر حداکثر است و این نتیجه‌ی شبیه‌سازی با رابطه (۳۵) سازگار است.

لازم به ذکر است که در این شبیه‌سازی، حداکثر مقدار CFD برابر با ۲۰۰ کیلوهرتز فرض شده است. این مقدار برای سادگی در نظر گرفته شده، اگرچه این فرض اثربخشی را اعتبر این بررسی ندارد. با استفاده از مقادیر نشان داده در جدول ۱، انرژی ذخیره شده شبیه‌سازی شده با استفاده از رابطه‌ی اصلی (رابطه‌ی (۸) و رابطه‌ی ساده شده (رابطه‌ی (۲۱)) برای CFD برابر با ۲۰۰ کیلوهرتز در شکل ۶ رسم شده است.

همان‌طور که دیده می‌شود اختلاف بین انرژی ذخیره شده با استفاده از رابطه‌ی پیچیده‌ی اصلی و رابطه‌ی ساده شده بسیار ناچیز است. شکل ۷ نیز انرژی ذخیره شده با استفاده از رابطه‌ی اصلی برای دو مقدار CFD=+200kHz و CFD=-200kHz را نشان می‌دهد. همان‌طور که ملاحظه می‌شود انرژی ذخیره شده تقریباً مستقل از علامت CFD می‌باشد که کاملاً با معادله‌ی ساده شده (۲۱) سازگار است.

همان‌طور که دیده می‌شود معادله‌ی ساده شده بددست آمده برای انرژی ذخیره شده در حسگر SAWR در رابطه (۲۱)، دارای دقت بالایی هست و بنابراین می‌توان از این رابطه برای محاسبه Ton_{max} استفاده کرد. برای بررسی بیشتر صحت رابطه‌ی ساده شده، در شبیه‌سازی دیگری با نرمافزار ADS، توان سیگنال پاسخ حسگر در سر آنتن برای CFD = 200kHz درست در لحظه‌ی بعد از خاموش کردن سیگنال بازخوان، محاسبه و در شکل ۸ نشان داده است.



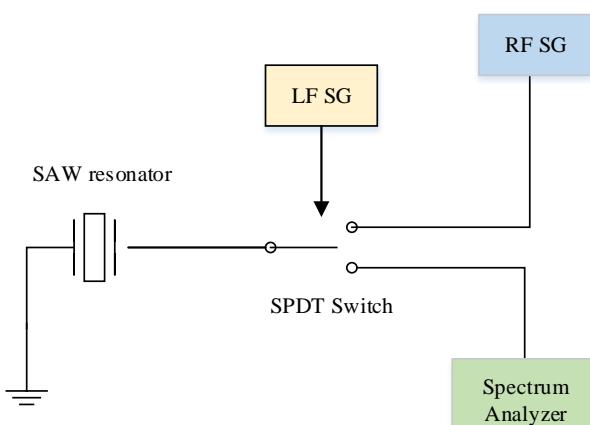
شکل ۶- انرژی ذخیره شده شبیه‌سازی شده با استفاده از (a)- رابطه‌ی اصلی (۸)، (b)- رابطه ساده شده (۲۱)، (c)- اختلاف انرژی ذخیره شده با استفاده از دو رابطه‌ی اصلی و ساده شده

بر این اساس به منظور راستی آزمایی رابطه‌ی بدست آمده برای انرژی ذخیره شده در حسگر SAWR در معادله‌ی (۲۱)، از یک روش آزمایشگاهی و اندازه‌گیری استفاده شده است. در این اندازه‌گیری، با استفاده از ۲ مولد سیگنال و یک سوئیچ باند رادیویی مدل HCM349 با ایزولاسیون ۶۰ دسی‌بل، یک رزوناتور SAW شارژ و توان سیگنال پاسخ آن بوسیله‌ی یک تحلیل‌گر شبکه اندازه‌گیری شده است. شکل ۱۱ بلوک دیاگرام مجموعه‌ی برپا شده برای این اندازه‌گیری را نشان می‌دهد.

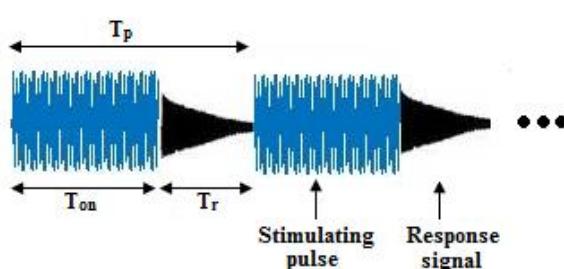
همان‌طور که دیده می‌شود، مولد سیگنال فرکانس پائین که در شکل ۱۱ با LF SG نمایش داده شده، برای کنترل سوئیچ SPDT استفاده شده است. سوئیچ spdt با نام HCM349 می‌باشد که ایزولاسیون آن در فرکانس تست، بین مسیر اصلی و هر یک از خروجی‌های آن حدود ۶۰ دسی‌بل و بین دو مسیر خروج حدود ۵۷ دسی‌بل می‌باشد. در حالت تحریک، این سوئیچ، رزوناتور را به مولد سیگنال رادیویی که با RF SG RF نمایش داده شده متصل می‌کند و پس از حالت تحریک، سوئیچ SPDT، رزوناتور را به تحلیل‌گر شبکه متصل می‌کند. در شکل ۱۲، شماتیک از سیگنال‌های تحریک و پاسخ رزوناتور نشان داده است.

همان‌طور که دیده می‌شود، سوئیچ SPDT، رزوناتور را به مولد سیگنال رادیویی برای مدت T_{on} متصل می‌کند. سپس آن را برای مدت T_r به تحلیل‌گر شبکه متصل می‌کند. در این فاصله‌ی زمانی، تحلیل‌گر شبکه، توان پاسخ کاوهنده‌ی رزوناتور را اندازه‌گیری می‌کند. زمان کل این پروسه T_p می‌باشد. شکل ۱۳ مجموعه‌ی برپا شده برای این اندازه‌گیری را نشان می‌دهد.

در شکل ۱۴، چگالی طیف توان اندازه‌گیری شده از سیگنال پاسخ برای دو فرکانس تحریک خاص نشان داده شده است. این فرکانس‌ها به ترتیب MH $433/93$ و $434/130$ MHz می‌باشند. فرکانس اول تقریباً نزدیکترین فرکانس به فرکانس رزونانس رزوناتور و دومین فرکانس، دورترین فرکانس ممکن است که در باند فرکانسی سیگنال بازخوان قرار دارد. در این اندازه‌گیری، فرکانس سوئیچینگ 100 KHz و طول سیگنال تحریک نسبت به کل دوره‌ی (duty cycle) آن $\%50$ می‌باشد.



شکل ۱۱- بلوک دیاگرام اندازه‌گیری آزمایشگاهی



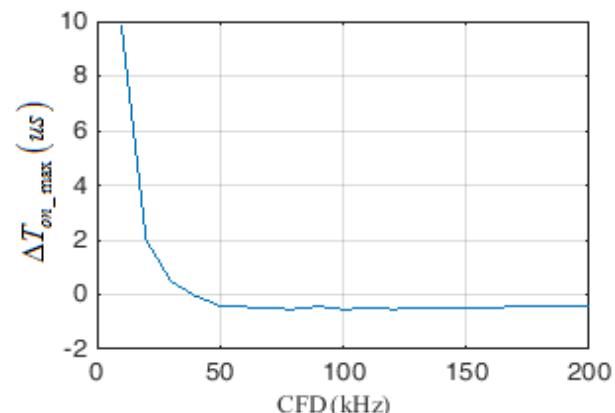
شکل ۱۲- نمایش شماتیک از سیگنال‌های تحریک و پاسخ رزوناتور

برای بررسی بیشتر دقت رابطه‌ی به دست آمده برای T_{on_max} در (۳۵)، اختلاف بین مقدار محاسبه شده T_{on_max} از رابطه‌ی (۳۵) که با $T_{on_max_C}$ نشان داده می‌شود، و مقدار استخراج شده عددی به دست آمده از معادله‌ی انرژی ذخیره شده در رابطه‌ی (۲۱) که با $T_{on_max_N}$ نمایش داده می‌شود، با استفاده از معادله‌ی (۳۶) و بر اساس پارامترهای داده شده در جدول ۱ محاسبه و در شکل ۹ رسم شده است.

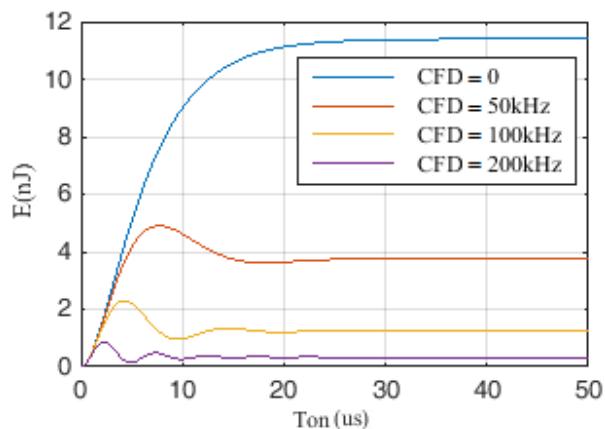
$$\Delta T_{on_max} = T_{on_max} - T_{on_maxc} \quad (36)$$

همان‌طور که از شکل ۹ دیده می‌شود اختلاف بین دو مقدار بسیار کوچک است $CFD > 20$ kHz تقریب خوبی برای محاسبه T_{on_max} ارائه می‌دهد. شکل ۱۰ تغییرات انرژی ذخیره شده در حالت تحریک برای مقادیر مختلف CFD، و مدار معادل با مقادیر نشان داده شده در جدول ۱ را نشان می‌دهد.

همان‌طور که در شکل ۱۰ دیده می‌شود، انرژی ذخیره شده در حسگر در زمانی به حداقل خود می‌رسد که با مقدار محاسبه شده از رابطه‌ی به دست آمده برای عرض پالس بهینه در معادله‌ی (۳۵)، مطابقت دارد.



شکل ۹- اختلاف بین مقدار بدست آمده برای T_{on_max} بر اساس محاسبه با استفاده از معادله‌ی (۳۵) و محاسبه عددی از رابطه‌ی (۲۱)



شکل ۱۰- تغییرات انرژی ذخیره شده در حالت تحریک بر حسب عرض پالس برای مقادیر مختلف CFD برای مدار معادل با پارامترهای نشان داده شده در جدول ۱

۵. نتایج اندازه‌گیری

از آنجایی که توان سیگنال پاسخ حسگر SAWR رابطه‌ی مستقیمی با انرژی ذخیره شده در حسگر دارد، بنابراین اندازه‌گیری توان سیگنال پاسخ حسگر می‌تواند برای رصد مقدار انرژی ذخیره شده در حسگر مورد استفاده قرار گیرد.

تغییرات توان سیگنال پاسخ حسگر برای حداکثر 200 KHz \pm انحراف از فرکانس روزنанс اندازه‌گیری و در شکل ۱۵ نشان داده شده است. در این اندازه‌گیری‌ها، فرکانس سوئیچ 100 KHz و نسبت سیگنال به کل دوره‌ی آن 50% می‌باشد. همان‌طور که دیده می‌شود، توان اندازه‌گیری شده با مقدار توان‌های محاسبه شده (P_C) توسط رابطه‌ی (۲۱) مقایسه شده است. لازم به ذکر است که برای محاسبه‌ی توان پاسخ با استفاده از رابطه‌ی (۲۱)، مقدار ($r=0$) برای هر مقدار از α ، برابر مقداری در نظر گرفته شده که به ازای آن ($A(r=0)$) توان سیگنال پاسخ در فرکانس $433/93\text{ MHz}$ با مقدار اندازه‌گیری شده‌اش برابر شود.

همان‌طور که در شکل ۱۵ دیده می‌شود، توان اندازه‌گیری شده و توان محاسبه شده به خصوص برای $\alpha=200000$ تا حد زیادی به هم نزدیک هستند. در شکل ۱۶، توان‌های اندازه‌گیری شده سیگنال پاسخ با فرکانس تحریک $434/130\text{ MHz}$ و عرض پالس‌های تحریک ۱ تا 9 میکروثانیه نشان داده شده است. از آنجایی که پنجره‌ی زمانی برای اندازه‌گیری توان سیگنال پاسخ برای مقدار مختلف T_{on} فرق می‌کند، لازم است این عدم یکسان بودن پنجره‌ی زمانی به نحوی جبران شود. با توجه به شکل ۱۲، از آنجایی که توان اندازه‌گیری شده مستقیماً با مرتب T_r ، و تقریباً با مربع متوسط دامنه سیگنال پاسخ متناسب است، لازم است که توان اندازه‌گیری شده به صورت زیرمتعادل شود:

$$P_{mc} = k_{eq} P_m \quad (37)$$

که P_m و P_{mc} به ترتیب توان‌های اندازه‌گیری شده و جبران شده و ضریب متعادل‌کننده است که با رابطه‌ی زیر تعریف می‌شود:
شکل ۱۶- توان سیگنال پاسخ بر حسب عرض پالس برای حالت اندازه‌گیری بدون جبران‌ساز و با جبران‌ساز

$$K_{eq} = K_{c_w} \times K_{c_a} \quad (38)$$

در (۳۸)، K_{c_w} ضریب جبران‌کننده پنجره‌ی زمانی است و با رابطه‌ی زیر تعریف می‌شود:

$$K_{c_w} = \frac{T_r^2}{T_p^2} \quad (39)$$

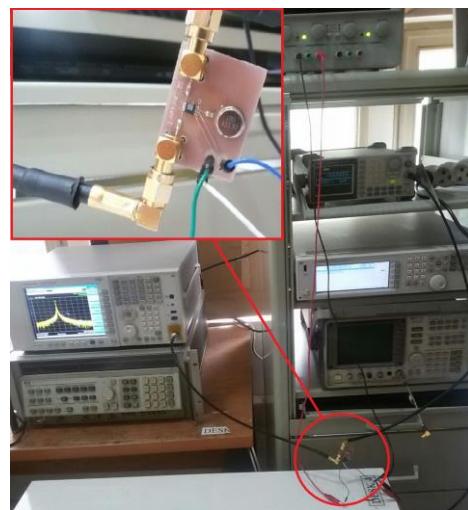
همچنین K_{c_a} ضریب جبران‌کننده دامنه است و تقریباً با رابطه‌ی زیر محاسبه می‌شود:

$$K_{c_a} = \left(\frac{1}{\frac{1}{T_r} \int_0^{T_r} e^{-\alpha t} dt} \right)^2 \quad (40)$$

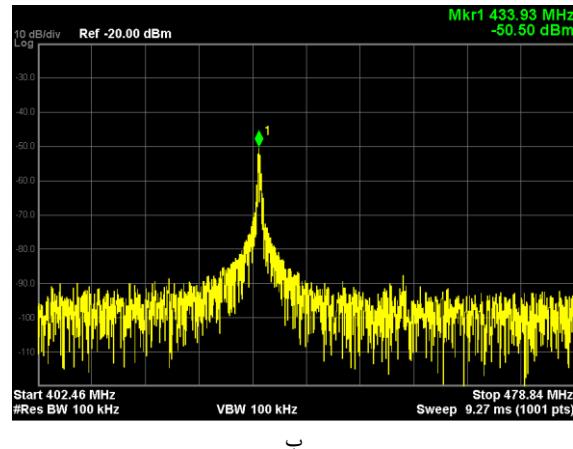
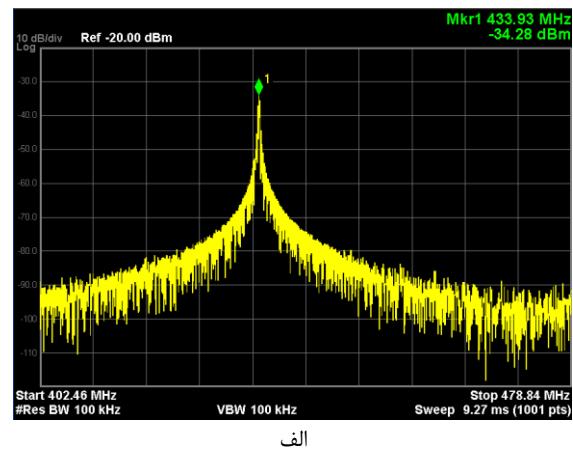
همان‌طور که در شکل ۱۶ دیده می‌شود، منحنی‌های توان برای $T_{on}=2\mu\text{s}$ حداکثر هستند که با رابطه به دست آمده در معادله‌ی (۳۵) سازگار می‌باشد. در جدول ۲، مقداری اندازه‌گیری شده T_{on_max} برای سه مقدار CFD نشان داده شده است. همان‌طور که دیده می‌شود اختلاف بین دو مقدار اندازه‌گیری شده و محاسبه شده با رابطه‌ی (۳۵) اندک و قابل قبول است.

۶. نتیجه‌گیری

وجود حسگرها در فناوری اینترنت اشیا به مثابه حواس اشیا می‌باشد. در این بین، حسگرهای SAWR از جایگاه ویژه‌ای برخوردارند. نکته‌ی کلیدی در عملکرد چنین حسگرهایی، قابلیت اعتماد آنهاست که این قابلیت به طور مستقیم با میزان انرژی ذخیره شده در این حسگرها در زمان تحریک ارتباط دارد. بنابراین این مسئله بسیار مهم است که تا آنجا که امکان دارد حداکثر انرژی را در حسگر SAWR در حالت تحریک ذخیره کرد. بر این اساس، داشتن یک شناخت شفاف از



شکل ۱۳- مجموعه‌ی بربا شده برای اندازه‌گیری برای رصد انرژی ذخیره شده در روزناتور



شکل ۱۴- طیف توان سیگنال پاسخ روزناتور برای دو فرکانس مختلف سیگنال بازخوان برای فرکانس سوئیچ 100 KHz و نسبت سیگنال به دوره‌ی 50% برای فرکانس تحریک $433/93\text{ MHz}$ (ب) برای فرکانس تحریک $434/130\text{ MHz}$

همان‌طور که در شکل ۱۴ دیده می‌شود، اگر چه فرکانس‌های سیگنال بازخوان این دو اندازه‌گیری یکسان نیستند ولی در هر دو حالت، طیف توان پاسخ حسگر دارای ماقرزیممی در فرکانس $433/93\text{ MHz}$ می‌باشد. البته در حالتی که روزناتور با فرکانس $434/130\text{ MHz}$ تحریک شده، مقدار ماقرزیمم طیف پاسخ حسگر، حدود ۱۵ دسی‌بل بزرگتر از حالتی است که روزناتور با فرکانس $433/93\text{ MHz}$ تحریک شده است.

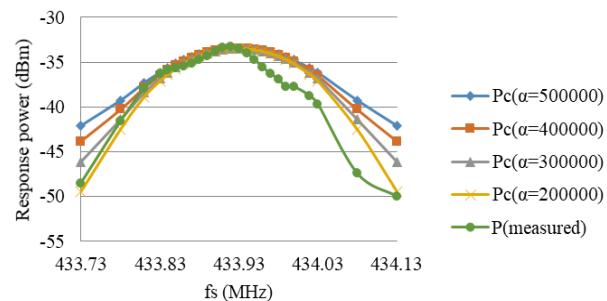
تشکر و قدردانی

مؤلفین این مقاله مایل هستند از پشتیبانی کامل آزمایشگاه مدارها و سیستم‌های فرکانس بالا و تست CST-Lab، در حمایت مالی از این تحقیق، استفاده از تجهیزات ساخت و تست و اندازه‌گیری و همچنین از هم‌فکری و مشاوره‌های علمی و فنی محققین آزمایشگاه مراتب تشکر و قدردانی خود را اعلام نمایند.

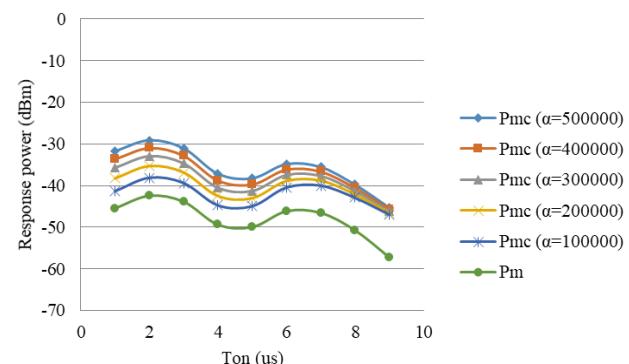
۷. مراجع

- [1] S. E. Lee, M. Choi and S. Kim, "How and what to study about IoT: Recent trends and future directions from the perspective of a social science", *Telecommunications Policy*, 41, 1056–1067, 2017.
- [2] Cisco, "Fast innovation requires Fast IT", 2014. Available at: <https://www.cisco.com>.
- [3] M. U. Farooq, M. Waseem, and A. Khairi, "A critical analysis on the security concerns of Internet of Things (IoT)", *International Journal of Computer Applications*, 111(7), 1–6, 2015.
- [4] D. Lu, Y. Zheng, A. Penirschke, and R. Jakoby , "Humidity Sensors Based on Photolithographically Patterned PVA Films Deposited on SAW Resonators," *IEEE Sensors Journal*., vol. 16, pp. 13-14, 2016.
- [5] S. Zhgoon, A. Shvetsov, I. Ancev, S. Bogoslovsky, G. Sapozhnikov, K. Trokhimets, and M. Derkach, "SAW temperature sensor on quartz," *IEEE Trans. Ultrason., Ferroelectr., Freq. Contr.*, vol. 62, pp. 1066-1075, 2015.
- [6] Min Zhao, Hang Zhang, Ruoyun Zhang, Min Yao, and Minyu Ma, "Design of Surface Acoustic Wave Parafoil Riser Tension Sensor," *IEEE Sensors Journal*., vol. 17, pp. 3022-3029, 2017.
- [7] Bennett J. Meulendyk, M.Claton Wheeler and Mauricio Periria da Cunha"Hydrogen Fluoride Gas Detection Mechanism on Quartz Using SAW Sensors" *IEEE Sensors Journal*., vol.17, pp 1768-1775, 2011.
- [8] Rory Stoney, Dermot Geraghty, Garret E. O'Donnell, "Characterization of Differentially Measured Strain Using Passive Wireless Surface Acoustic Wave (SAW) Strain Sensors", *IEEE Sensors Journal*., vol. 14, pp. 722-728, 2014.
- [9] Boquan Liu, Tao Han, Chengrui Zhang, "Error Correction Method for Passive and Wireless Resonant SAW Temperature Sensor", *IEEE Sensors Journal*., vol. 15, pp. 3608-3614, 2015, ISSN 1530-437X.
- [10] G.A. Borrero, J.P. Bravo, S.F. Mora, S. Velásquez, F.E. Segura-Quijano, "Design and fabrication of SAW pressure temperature and impedance sensors using novel multiphysics simulation models", *Sensors and Actuators A: Physical*, vol. 203, pp. 204-214, Dec. 2013.
- [11] M. Hamsch, R. Hoffmann, W. Buff, M. Binhack, S. Klett, "An interrogation unit for passive wireless SAW sensors based on Fourier transform", *IEEE Trans. Ultrason., Ferroelectr.,Freq. Contr.*, vol. 51, pp. 1449-1456, 2004, ISSN 0885-3010.
- [12] B. Liu, Y. Zeng, "Uncertainty-aware frequency estimation algorithm for passive wireless resonant SAW sensor measurement", *Sensors and Actuators A: Physical*, vol. 237, pp. 136-146, Jan. 2016.
- [13] B. Liu, C. Zhang, X. Ji, J. Chen, and T. Han, "An improved performance frequency estimation algorithm for passive wireless SAW resonant sensors," *Sensors*, vol. 14, no. 12, pp. 22261-22273, 2014.
- [14] A. Pohl, "A review of wireless SAW sensors," *IEEE Trans. Ultrason., Ferroelectr., Freq. Contr.*, vol. 47, pp. 317–332, Feb. 2000.
- [15] A. Pohl, G. Ostermayer, and F. Seifert, "Wireless sensing using oscillator circuits locked to remote high-Q SAW resonators," *IEEE Trans. Ultrason., Ferroelectr.,Freq. Contr.*, vol. 45, no. 5, pp. 1161-1168, Sep. 1998.
- [16] F. Seifert, A. Pohl, R. Steindl, L. Reindl, M. J. Vellekoop, and B. Jakoby, "Wirelessly interrogable acoustic sensors," presented at *Proc. Joint Meeting EFTF—IEEE ICFS*, 1999, pp. 1013–1018.
- [17] V. Kalinin, G. Bown, J. Beckley and R. Lohr, "Pulsed interrogation of the SAW torque sensor for electrical power assisted steering", *Proc. IEEE Int. Ultrason., Ferroelectrics, and Freq. Control Joint 50 th Anniversary Conf.*, pp. 1577-1580, 2004.
- [18] P. Varshney et al., "Theoretical and experimental analysis of high Q SAW resonator transient response in a wireless sensor interrogation application," in *Proc. IEEE Int. Freq. Control Symp.*, May 2012, pp. 1–6.
- [19] F. Lurz, S. Lindner, S. Linz, S. Mann, R. Weigel, and A. Koelpin, "High-Speed Resonant Surface Acoustic Wave Instrumentation Based on

پارامترهای مهم در میزان ذخیره‌سازی انرژی در حسگر و در نتیجه، داشتن یک رابطه‌ی واضح بین پارامترهای پالس بازخوان، پارامترهای فیزیکی حسگر و مقدار انرژی ذخیره شده در خلال حالت تحریک بسیار مفید است. در این تحقیق بر اساس یک مطالعه‌ی تحلیلی ابتدا رابطه‌ای بین مشخصات پالس تحریک کننده، پارامترهای فیزیکی حسگر SAWR و انرژی ذخیره شده انجام شد و یک رابطه‌ی بسیار پیچیده برای انرژی ذخیره شده به دست آمد که تابع سیگنال پالس بازخوان و پارامترهای فیزیکی حسگر SAWR می‌باشد. سپس با استفاده از فوتو و فن ریاضی و تقریبات منطقی و مفید این معادله پیچیده به یک معادله ساده تبدیل شد. با استفاده از این معادله، و با انجام روش‌های ریاضی و تقریب‌های منطقی، رابطه‌ای بن سا برای عرض پالس تحریک و ارتباط آن با فرکانس تحریک بدست آمد که دید بسیار شفافی از مهم‌ترین پارامترهای موثر در ذخیره‌ی انرژی در حسگر ارائه می‌کند. برای راستی آزمایی تحلیل انجام شده، شبیه‌سازی‌های کامپیووتری و راستی آزمایی آزمایشگاهی صورت گرفت و نتایج روابط ریاضی مورد تایید قرار گرفت.



شکل ۱۵- توان اندازه‌گیری و محاسبه شده‌ی رزوناتور برای حداقل انحراف ± 200 کیلو هرتز و نسبت سیگنال به دوره‌ی 50%



شکل ۱۶- توان سیگنال پاسخ بر حسب عرض پالس برای حالت اندازه‌گیری بدون جبران ساز و با جبران ساز

جدول ۲- مقایسه مقادیر اندازه‌گیری و محاسبه شده T_{on_max}

F_s	CFD	T_{on_max} اندازه‌گیری شده	$T_{on_max,C}$ محاسبه شده از (۳۵) رابطه
434.130	200KHz	2 us	1.875 us
434.03MHz	100KHz	3.5us	3.75us
433.980	50KHz	5us	7.5us

استاد وابسته گروه کارآفرینی فناورانه دانشکده کارآفرینی دانشگاه تهران فعالیت دارد.

پروفسور معصومی، اولین رئیس پارک علم و فناوری دانشگاه تهران در سال های ۱۳۸۴-۸۵ بوده و ساختار و تشکیلات آن را بنانهاد و موفق به اخذ موافقت اصولی پارک علم و فناوری از وزارت علوم و تحقیقات و فناوری شد. او همچنین، به عنوان معاون پژوهشی دانشگاه تهران در سال های ۱۳۹۳-۹۴ خدمت کرد. دکتر معصومی مؤسس آزمایشگاه مدارهای مجتمع بسیار چگال پیشرفت VLSI و نیز آزمایشگاه مدارها و سیستم های فرکانس بالا و تست، به ترتیب در سال هال ۱۳۸۲ و ۱۳۹۰، و سرپرست همین آزمایشگاه ها از زمان تأسیس به بعد بود. دکتر معصومی، همچنین، در حوزه کارآفرینی، پارک های علم و فناوری، مراکز رشد، شتاب دهنده ها، ایجاد شرکت های نوپا و بین المللی سازی کسبو کارهای فناورانه فعالیت دارد.

فعالیت های جاری پروفسور معصومی و علایق تحقیقاتی او شامل حسگرهای هوشمند (اتومیل، محیط های هوشمند، سیستم های نظارت محیطی و سلامت ساختاری)، سنسور های SAW، سیستم ها و ادوات اینترنت اشیاء، شبکه های حسگری بی سیم، اتمیل های خودران، مجتمع سازی غیرهمگن تراشه ها، اینترکانت ها، نانوسیم ها، تداخل و سازگاری الکترومغناطیسی، بسته بندی مقیاس سطح ویفر، بوردهای مدار چاپی، تمامیت سیگنال و قابلیت اطمینان، مدارهای فرکانس بالا و موج مایکروویوی، سلف های اسپایرل، تقویت کننده های توان، طراحی توان پایین و با کارایی بالای CMOS از یک سو، و از سوی دیگر شامل اکوسیستم کارآفرینی، نوآوری، کارایی و قابلیت تولید، توسعه کارآفرینانه فناوری، توسعه محصول جدید، و مدیریت داشت. پروفسور معصومی، در مدت فرصت مطالعاتی، از سال ۱۳۹۷ به مرکز سیستم های رادیویی و آنتن های هوشمند (CIARS) در گروه مهندسی برق و کامپیوتر دانشگاه واترلو کانادا پیوست. او چندین پژوهش مشترک با مرکز CIARS و یک پژوهش در زمینه سنسور های هوشمند با گروه مهندسی مکاترونیک دانشگاه واترلو سرپرستی کرده و همکاری مشترک تحقیقاتی وی ادامه دارد. دکتر معصومی، عضو چندین مؤسسه علمی و صنعتی بین المللی بر جسته بوده و به عنوان داور شناخته شده با مجلات بسیار معتبر علمی همکاری درازمدت دارد. او همچنین، به عنوان عضو کمیته علمی تعداد زیادی از سمپوزیوم ها و کنفرانس های بین المللی همکاری نزدیک و مستمر دارد.

آدرس پست الکترونیکی ایشان عبارت است از:

nmasoumi@ut.ac.ir

محمود محمدطاهری، در یزد متولد شد. او مدرک لیسانس خود را در رشته مهندسی برق از دانشگاه صنعتی شریف در سال ۱۳۵۸ و مدرک فوق لیسانس در رشته سیستم های مخابراتی و دکتری را در رشته مهندسی مایکروویو به ترتیب در سال های ۱۳۶۵ و ۱۳۶۸ از دانشگاه اسکس کشور انگلستان دریافت کرد.

او بین سال های ۱۳۵۸ تا ۱۳۶۰ در شرکت مخابرات ایران در اداره طراحی لینک های مایکروویو بعنوان مهندس مشغول به کار بود. بین سال های ۱۳۶۰ تا ۱۳۶۳ و ۱۳۷۰ تا ۱۳۷۱ در مرکز تحقیقات مخابرات ایران به ترتیب بعنوان پژوهشگر در زمینه طراحی رادیوهای مایکروویو و مدیر پژوهش طراحی و ساخت ترمینال ایستگاه زمینی ماهواره فعالیت می کرد. بین سال های ۱۳۷۶ تا ۱۳۸۰ به عنوان پژوهشگر در زمینه پژوهش های مخابراتی در شرکت ملی نفت ایران در حوزه پژوهش های طراحی لینک های مخابراتی بین سکوهای نفتی مشغول به کار بود. بین سال ۱۳۸۱ تا ۱۳۸۰ و ۱۳۸۷ تا ۱۳۹۰ به ترتیب بعنوان فرصت مطالعاتی و دوره پسا دکتری در دانشگاه واترلو در زمینه طراحی و ساخت تقویت کننده های کم نویز موج میلیمتری و الکترومغناطیس مشغول به تحقیق و تدریس بود. از سال ۱۳۷۰ تا کنون ایشان

Instantaneous Frequency Measurement," *IEEE Trans. Instrum. Meas.*, pp. 1-11, 2017.

- [20] M. Khoshakhlagh and N. Masoumi, "An investigation on the energy storing process in the stimulating state of the sawr sensors interrogation," in *Proc. Iranian Conf. Elect. Eng. (ICEE)*, Mashhad, Iran, May 2018, pp. 163-167.
- [21] D. S. Ballantine, R. M. White, S. J. Martin, A. J. Ricco, E. T. Zellers, G. C. Frye, and H. Wöhltjen, "Acoustic Wave Sensors: Theory, Design, and Physico-Chemical Applications," San Diego, CA: Academic, 1997.
- [22] Yumei Wen, Ping Li, Jin Yang and Min Zheng, "Detecting and Evaluating the Signals of Wirelessly Interrogational Passive SAW Resonator Sensors", *IEEE Sensors Journal*, Vol. 4, no. 6, pp.828-836, 2004.
- [23] Q. Fu, J. Wang, D. Zhou, and W. Luo, "Passive wireless SAWR sensor system model including the effects of antenna distances," *Sensors and Actuators A: Physical*, vol. 150, no. 1, pp. 151 - 155, 2009.
- [24] D. B. Rutledge, *The Electronics of Radio*, 1st ed. Cambridge, U.K.: Cambridge Univ. Press, 1999.
- [25] B. Dixon, V. Kalinin, J. Beckley, R. Lohr, "A Second Generation In-Car Tire Pressure Monitoring System Based on Wireless Passive SAW Sensors", *International Frequency Control Symposium and Exposition 2006 IEEE*, pp. 374-380, 2006.
- [26] Senseor, "Wireless SAW Cryogenic Temperature Sensor," TSE F043 datasheet, 2011.

محمد خوش اخلاق، متولد ایران و شهر تهران، در



سال ۱۳۸۸ تحقیقات کارشناسی را در رشته مهندسی برق با گرایش الکترونیک از دانشگاه تهران به پایان رساند. وی کارشناسی ارشد خود را در رشته مهندسی برق-الکترونیک با گرایش میکروالکترونیک از دانشگاه صنعتی امیرکبیر با انجام تحقیقات بر روی مبدل های آنالوگ به دیجیتال نوع رجیستر تقریب متوالی اخذ کرد و بعد از آن موفق شد دکتری مهندسی برق-الکترونیک با گرایش مدار و سیستم را با انجام تحقیقات بر روی حسگرهای بی سیم غیرفعال نوع موج صوتی سطحی از دانشگاه تهران دریافت کند. از زمینه های مورد علاقه ای او می توان به طراحی و پیاده سازی حسگرهای بی سیم فعال و غیرفعال، طراحی و ساخت مدارها و سیستم های الکترونیک باند پایه، هوشمندسازی حسگرها و محرک ها، طراحی و پیاده سازی سامانه های اندازه گیری و پایش هوشمند و طراحی گره های مورد استفاده در اینترنت اشیا اشاره کرد. او علاوه بر تحقیق در حوزه مهندسی برق، در حوزه کارآفرینی فناورانه نیز دارای سوابق پژوهشی و آموزشی می باشد و تحقیق و پژوهش در اکوسیستم های کارآفرینی اینترنت اشیا، کارآفرینی دیجیتال و مدل سازی ریاضی فرآیندهای کارآفرینی از علایق کاری و تحقیقاتی او می باشد. وی هم اکنون در آزمایشگاه مدارها و سیستم های فرکانس بالا و تست دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر دانشگاه تهران، مشغول به فعالیت تحقیقاتی و پژوهشی است. آدرس پست الکترونیکی ایشان عبارت است از:

m.khoshakhlagh@alumni.ut.ac.ir

ناصر معصومی، درجه کارشناسی و کارشناسی ارشد



خود را به ترتیب در سال های ۱۳۶۷ و ۱۳۷۰ از دانشگاه تهران، و درجه دکتری خود را در سال ۱۳۸۰ واترلو کانادا، هرسه مقطع در رشته مهندسی برق و کامپیوتر اخذ نمود. او در سال ۱۳۷۱ به عنوان عضو هیأت علمی به دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر دانشگاه تهران پیوست. دکتر معصومی در همان دانشکده به مدت دو دوره (چهار سال) مدیر گروه مهندسی الکترونیک و به مدت سه سال معاون تحقیقات تکمیلی و پژوهشی دانشکده مسؤولیت داشت. او در حال حاضر، به عنوان استاد تمام دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، استاد وابسته گروه سیستم های دیجیتال، و

عنوان عضو هیئت علمی دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر دانشکده گان فنی
دانشگاه تهران مشغول به کار بوده و فعلاً عنوان دانشیار مشغول به کار است. او
دارای بیش از ۱۰۰ مقاله در مجلات و کنفرانس‌های معتبر ملی و بین‌المللی و
نویسنده ۵ کتاب در زمینه الکترومغناطیس و کنترل خطی می‌باشد. زمینه‌های
تحقیقاتی مورد علاقه ایشان فیلترهای مایکروویو موجبری با مشددهای عایقی با
مودهای چندگانه، انتشار امواج رادیویی، سنجش از راه دور مایکروویو، تقویت
کننده‌های فرآیند باند توزیع شده کم نویز در باند مایکروویو و موج میلیمتری می-
باشد. آدرس پست الکترونیکی ایشان عبارت است از:

mtaheri@ut.ac.ir

¹Kevin Ashton

²Cisco

Analysis and extraction of equations for optimum pulse width of stimulating signal for surface acoustic wave sensors applicable in IOT

Mohammad Khoshaghlagh¹

Nasser Masoumi¹

Mahmoud Mohammad-Taheri¹

¹School of electrical and computer engineering, College of engineering, University of Tehran, Tehran, Iran

Abstract

The connection point in Internet Of Things (IOT) with outside environment is related to perception layer. In this layer, sensors play an important role. Surface acoustic wave resonator (SAWR) sensors are one the most important wireless passive sensors among all wireless passive sensors for IOT applications. The basic principle behind the measurement with SAWR sensor is detecting its resonance frequency. Since the SAWR sensor is a passive device, it should be energized by a stimulating pulse. The power of the response signal and SNR of the sensor depend heavily on its stored energy (SE) in the stimulating state. Hence, knowing the energy storing process of the sensors help the interrogation designers to determine better design parameters. In this paper, using a comprehensive and detailed time domain analysis, a complicated equation for the SE during the stimulating state is derived and then using mathematical tricks and also rational approximations, a concise equation for the SE is derived. This equation explicitly shows the effects of the most important parameters on the SE during the stimulating state and the effects of the interrogating signal characteristics including carrier frequency, pulse width and its amplitude are obviously determined. Also, the effects of the physical parameters of the SAWR sensors on the stored energy are clearly recognized. The simulated and measured results show the validity of the derived equation.

Keywords: Internet Of Things (IOT), Surface acoustic wave resonator (SAWR), Interrogating signal, Stored energy, Resonance frequency.